

اشاره

چکیده و فرموله کردن مدل ژنرالیزاسیون^(۱)

مهدى مدیرى

عضو هیأت علمی دانشکده نقشه‌برداری

mmodiri@ut.ac.ir

چکیده

ژنرالیزاسیون نقشه مناسب با نیازهای متغیران با استفاده از یک پایگاه داده‌ای چند مقیاسی انجام می‌شود. اساس و پایه چنین تولیدی به تجزیه و تحلیل نیازمندی‌های تهیه نقشه بنا بر خواست کاربران استوار است و درخواست‌های گوناگون و محدودیت‌های کارتوگرافی مورد نیاز کاربر را نشان می‌دهد.

در این مقاله فرآیند ژنرالیزاسیون به عنوان یک تابع از مجموعه مرجع (تعییم نیافته) به یک مجموعه هدف (تعییم یافته) بیان می‌شود. هر دوی این مجموعه‌ها با ویژگی‌های زمین - فضا تعریف می‌شوند. مجموعه مرجع خواص مشخصی از قبیل هندسی بودن، توبولوزیکال و خواص غیرفضایی مانند خواص ترکیبی خود را حفظ می‌کنند. این ویژگی‌ها بایستی به همک ژنرالیزاسیون حفظ شود و به همین دلیل، مجموعه هدف از ویژگی‌های موجود در مجموعه مرجع تعیت می‌کند. ثابت نگه داشتن این ویژگی‌ها باعث می‌شود که تابع ژنرالیزاسیون یک یکنواختی بین دو مجموعه با علامت زمین - فضا ایجاد کند. خواص ثابت ثبت می‌شوند و به عنوان یک نتیجه با تأکیدات یکپارچه پیدا می‌شود. تأکیدات یکپارچه موجب بروجود آمدن یک سازگاری از یک سری اطلاعات ژنرالیزه شده به عنوان پشتیبانی برای ساختار تابع ژنرالیزاسیون می‌شوند.

واژگان کلیدی: مدل ژنرالیزاسیون، تابع ژنرالیزاسیون، خواص توبولوزیکی و هندسی

مقدمه

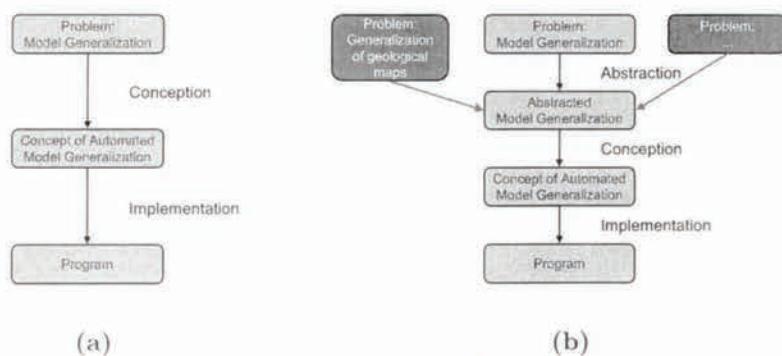
مدل ژنرالیزاسیون فرآیندی است برای به دست آوردن یک مدل نمایی دیجیتال با حداقل وضوح از یک DLM^(۲)، به یک مدل با وضوح بالاتر (Dieter, 1999). در فرآیند تولید یک نقشه، مدل ژنرالیزاسیون از ژنرالیزاسیون کارتوگرافی تعیت می‌کند (Nadine, 1999). در حالی که مدل ژنرالیزاسیون به طول عمدۀ از دو فرآیند آماری و فیلترینگ تشکیل شده است (Kurt E, 1988).

در طول سال‌های اخیر گروه تحقیقاتی ژنرالیزاسیون در ائیستیتوی کارتوگرافی و اطلاعات زمین دانشگاه بن با موفقیت بر روی مدل اتوماتیک ژنرالیزاسیون کار کرده‌اند. در مرحله اولیه پروژه، اطلاعات توپوگرافیک براساس اصول ATKIS^(۳) و DLM^(۴) به صورت داده ژنرالیزه شده است (Dieter, 1999). نمونه اولیه در مرحله دوم پروژه (مرحله آماده سازی) گسترش یافته، اطلاعات به دست آمده در مرحله اول به صورت داده DLM250^(۵) ژنرالیزه خواهد شد.

یافته‌ها و نتایج به دست آمده در مرحله اول برای مرحله دوم پژوهه استفاده خواهند شد (*Ibid, 1999*). این کار شامل ساختار داده‌ای قوانین ژئالیزاسیون و الگوریتم ژئالیزاسیون می‌باشد (عوامل دیگری نیز وجود دارند که نمی‌توان آنها را از مرحله اول به مرحله دوم انتقال داد).

برای پیدا کردن عوامل عمومی از هر دو مرحله ژئالیزاسیون می‌بایست مشکلات مدل ژئالیزاسیون را پیدا نمود. در نتیجه مدل چکیده شده ژئالیزاسیون، مستقل از تغییرات در جزئیات می‌باشد که عمومیت هر دو مرحله ژئالیزاسیون را حفظ می‌کند. برای رسیدن به سطح مطلق این دیدگاه، به نظر می‌رسد که باید یک مرحله جلوتر رفت و مدل چکیده شده ژئالیزاسیون را فرموله کرد. این کار به کسانی که روی کاربردهای ژئالیزاسیون کار کنند، اجازه خواهد داد از نتایجی که در ابتدا فقط در مورد مدل ژئالیزاسیون تصور می‌شد، سود ببرند.

کاربردهای امکان پذیر ژئالیزاسیون می‌توانند مورد استفاده دیگر موارد قرار گیرند. در نتیجه تأکیدات یکپارچه به راحتی و به طور خودکار تعریف می‌شوند. نگاره (۱) قسمت a، یک جریان کار عادی برای حل مسئله را نشان می‌دهد.



نگاره (۱): مراحل حل مسائل ژئالیزاسیون ([Matthias, 2005](#))

از مسئله داده شده شروع می‌شود (برای مثال مدل ژئالیزاسیون) یکی روش راه حل مسئله را گسترش می‌دهد، پس راه حل را به برنامه اعمال می‌کند. روش دیگر شامل ساختارها و الگوریتم‌های داده می‌باشد. برای اینکه بتوان این روش را برای کاربردهای دیگر نیز مورد استفاده قرار داد می‌بایست یک مرحله میانی بین مسئله و روش راه حل قرار داد. این چکیده کردن مسئله است نگاره (۱) قسمت b. مدل ژئالیزاسیون خلاصه شده اجزه می‌دهد که دیگر کاربردهای ژئالیزاسیون با مفهوم ژئالیزاسیون اتوماتیک مطابقت پیدا کنند. برای اینکه مطابقت صورت گیرد دو راه ممکن وجود دارد. یکی اینکه می‌بایست آنها به خوبی خلاصه شوند و مدل چکیده شده ژئالیزاسیون برای مدل ژئالیزاسیون تنظیم شود و دیگر اینکه مدل خلاصه شده ژئالیزاسیون براساس دیگر مسائل موجود ترسیم شود. این راههای آزمایش متفاوت از اهداف این مقاله است. به هر حال مدل خلاصه شده ژئالیزاسیون بدون استفاده از دانش تخصصی در مورد خود ژئالیزاسیون معرفی می‌شود. این مطلب به کمک عبارات و مفاهیم ریاضی به دست آمده است. هنوز از نمونه‌های مدل ژئالیزاسیون برای تعریف مفاهیم گسترش یافته استفاده می‌شود. برداشت مربوطه در مورد فرموله کردن فرآیند ژئالیزاسیون توسط آی و وان استروم^(۲) ارائه شده است. این برداشت را با شیوه‌های

خود مقایسه نمود و اختلافات ذیل مشخص می شود (Tinghua At, 2001).

(۱) آی و وان استروم نگاشتی از روابط تهیه کرده اند. این مطلب به عنوان یک مسئله با توجه به فرموله کردن ریاضی در نظر گرفته می شود. در شیوه های دیگر، روابط برای مجموعه های اطلاعاتی متفاوت نگه داری می شوند.

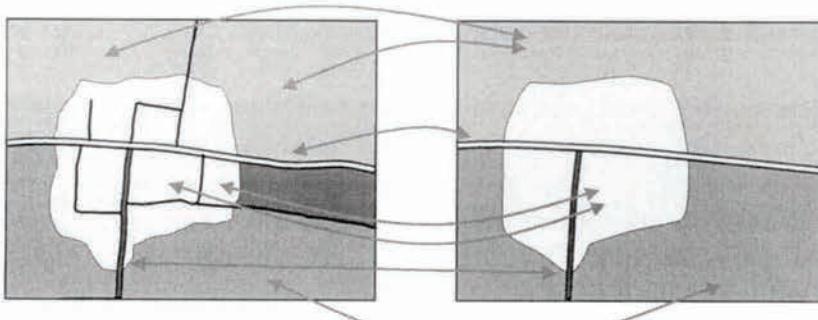
(۲) آی و وان استروم بین اصول نگاشت تفاوت قائل می شوند. اینجا دوباره به یک مسئله راجع به فرموله کردن برخورد می کنند. پیشنهاد می شود با دسته بندی کردن ترکیب شده با یک نگاشت ۱:۱ جانشین نگاشت m:n انتخاب شود. این کار منجر به ایجاد یک تابع ریاضی صحیح می شود.

(۳) آی و وان استروم تحلیلی از روابط توپولوژیکی، فاصله و جهت گیری ارائه داده اند در حالی که منظور این است تأکیدات یکپارچه را با مفهوم روابط فضایی و غیر فضایی ایجاد نمود (Ibid.).

تابع ژنزالیزاسیون

در این روش برای خلاصه کردن مدل ژنزالیزاسیون مطالب ذیل مورد توجه است: برای هدف بوجود آوردن ژنزالیزاسیون اتوماتیک منع تعیین یافته و هدف تعیین یافته آن بهم وصل می شوند. نتیجه به دست آمده از مشاهدات آن است که هر طرحی از هدف از یک یا چند طرح موجود در مجموعه مرجع استخراج می شود. این اتصال باید به گونه ای انجام پذیرد که روابط بین پدیده از هر دو مجموعه تعریف شده باشد. در سطح پایگاه داده ای این کار منجر به ایجاد پایگاه های داده ای چند مشخصه می شود (Tiina,K, 2000).

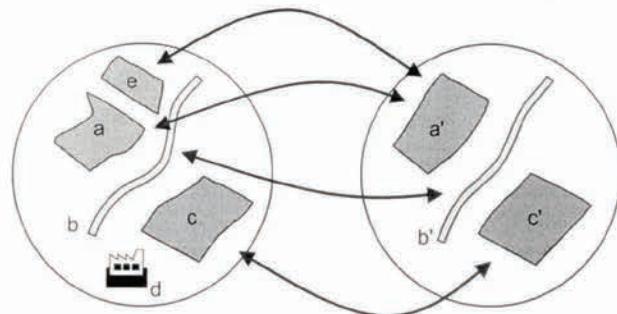
نگاره (۲) یک مثال ساده از این تعریف را نشان می دهد. در سمت چپ منبع داده نشان داده می شود و در سمت راست هدف ژنزالیزاسیون شده مشخص می باشد. رابطه موجود بین این دو دسته داده با یک فلش دو طرفه نشان داده شده است (البته همه روابط به نمایش آمده است) توجه شود که این روابط یک رابطه ۱:۱ نیست. برای یک تعریف کافی یکی از روابط قادر خواهد بود که طرح ژنزالیزه شده را به طرح منبع داده شده مرتبط سازد. چنین تعریفی بسیار مفید خواهد بود.



نگاره (۲): یک نمایش چند مقیاسی از داده های ژنزالیزه نشده و ژنزالیزه شده با یکدیگر

الف) برای تحلیل وضعیت توپوگرافی در طول فرآیند ژنزالیزاسیون (البته این کار در حین ایجاد مجموعه هدف) ضروری است.

ب) برای به روز کردن خودکار داده‌های ژنالیزه شده، وقتی طرح‌های مجموعه مرجع تغییر می‌کنند، تغییرات مورد نیاز در مجموعه داده‌های ژنالیزه شده به راحتی به دست می‌آیند. نمایش روابط بوسیله یک پیکان دو طرفه قانون منجر به ایجاد یک رابطه می‌شود که در موضع یک تعریف ریاضی برای اتصال بین دو مجموعه داده‌ای است: این رابطه به دو دسته از مجموعه‌ها اجازه می‌دهد که به صورت مجموعه ریاضی تعریف شوند. پس ژنالیزاسیون رابطه‌ای بین این دو مجموعه ایجاد می‌کند. در نگاره آمده است مجموعه مرجع از طرح‌های غیر ژنالیزه شده با S و مجموعه هدف که طرح‌های ژنالیزه شده هستند، با T نامگذاری می‌شود. ژنالیزاسیون رابطه $R \subset S \times T$ را به وجود می‌آورد. یعنی اینکه ژنالیزاسیون یک زیر مجموعه تشکیل شده از تمام زوج مرتباً ممکن از عناصر دو مجموعه T و S می‌باشد. عناصر رابطه به ترتیب زوج‌های مرتب هر مجموعه هستند. نگاره (۳) یک نمونه را نشان می‌دهد، مجموعه‌های S و T به ترتیب شامل پنج و سه طرح هستند.



source set S

target set T

نگاره (۳): نمونه یک ژنالیزاسیون نسبت $R \subset S \times T$ بین S و T

مسیر b و فضای سبز c از مجموعه S به مسیر b' و فضای سبز c' از مجموعه T ژنالیزه می‌شوند. جنگل a و فضای سبز e با هم آمیخته می‌شوند و تبدیل به جنگل a' می‌شود. کارخانه d در مجموعه هدف حذف می‌شود. بنابراین در این مثال رابطه شامل چهار زوج مرتب می‌شود.. $R = \{(a,a'), (b,b'), (c,c'), (e,a')\}$

حال می‌بایست اصل رابطه را آنالیز کرد. معمولاً یک عضو از مجموعه مرجع به یک عضو یا هیچ عضوی از مجموعه هدف ژنالیزه می‌شود و در آخر پدیده حذف خواهد شد. به ندرت پیش خواهد آمد که پدیده در اثر فرآیند ژنالیزاسیون به چند دسته تبدیل شود و یا این عمل منحصر بفرد نمی‌باشد و در نتیجه طرح مورد نظر به دو عضو یا بیشتر از مجموعه هدف مربوط خواهد بود. چنین وضعیتی به یک رابطه

m:n بر می‌گردد (Tinghua, Ai, 2001).

در مدل ژنالیزاسیون چنین شرایطی نباید وجود داشته باشد. به هر حال اگر چنین وضعیتی پیش آمد راه حلی وجود خواهد داشت تا یک رابطه مبهم را به یک رابطه واضح تبدیل نمود. دسته‌بندی طرح‌ها ممکن است براساس رابطه 1:1 باشد. بنابراین فرض می‌شود که یک عضو از S فقط به یک عضو از مجموعه T ژنالیزه شده باشد نه بیشتر. بنابراین رابطه ژنالیزاسیون یک رابطه یک به چندتایی نخواهد

بود. در نتیجه رابطه مورد نظر یک انگاشت از S به T را تولید خواهد کرد.

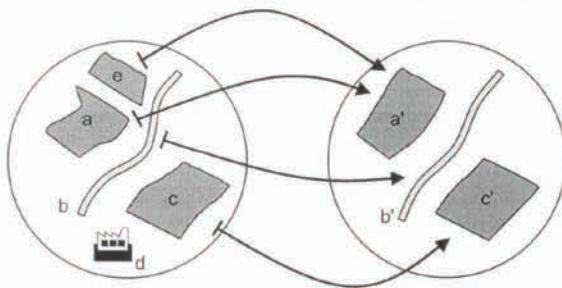
مثال نگاره (۳) به بافت جدیدی در نگاره (۴) تبدیل خواهد شد. تابع ژنالیزاسیون $f: S \rightarrow T$ اعضای $f(a)=a'$, $f(b)=b'$, $f(c)=c'$, $f(e)=e'$

نگاشت تولید کننده $f(d)$ تعریف نشده است. پایستی توجه شود که:

(a) تابع injective نیست، یعنی عضوهای زیادی از مجموعه S می‌توانند تحت یک نگاشت به همان عضو و یا یک عضو دیگر از مجموعه T بروند (در مثال آمده جنگل a و فضای سبز c , آمیخته و به جنگل تبدیل می‌شود).

(b) تابع rejective است، یعنی هر عضو T حداقل یک عضو مبداء در S دارد. این تعریف می‌گوید که مجموعه اطلاعات ژنالیزه شده نمی‌توانند اطلاعات اضافی نسبت به مجموعه مرجع داشته باشند.

(c) تابع جزئی است نه کلی. اعضای مجموعه مرجع ممکن است وجود داشته باشند ولی تحت نگاشت به هیچ عضوی از مجموعه هدف نروند (Tinghua, Ai, 2001).



نگاره (۴): نمونه تابع ژنالیزاسیون $f: S \rightarrow T$ مساوی $T = S$ به سمت

خواص ثابت

جدا از ویژگی‌های خاص تابع ژنالیزاسیون، هر دو مجموعه زمینی هم می‌توانند از ویژگی‌های آن باشند. مجموعه مرجع خواص زیر را حفظ می‌کنند:

الف) خواص غیرفضایی

ب) خواص توپولوژیکی

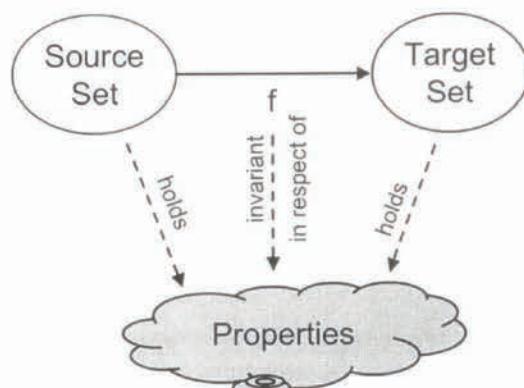
پ) خواص هندسی

ت) خواص ترکیبی (ترکیبی از خواص اشاره شده)

خواص هندسی همراه با خواص توپولوژیکی، خواص فضایی را تشکیل می‌دهند.

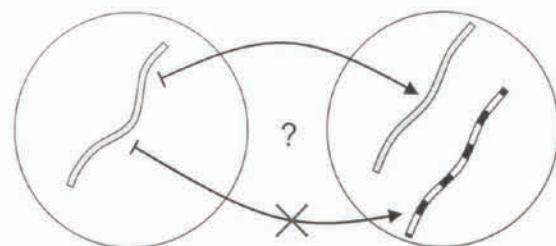
تمام چهار دسته خواص اشاره شده می‌باشد تابع ژنالیزاسیون حفظ شوند (همچنین در طول فرآیند ژنالیزاسیون). بنابراین مجموعه هدف همان خواص مجموعه مرجع را دارا است. با ثابت ماندن چنین خواصی، تابع ژنالیزاسیون یک مورفیزم بین دو مجموعه از حالات فضایی تشکیل می‌دهد. مورفیزم یک مفهوم ریاضی بسیار مهم است و معرف تابعی می‌باشد که کار آن تبدیل ساختار است. نگاره (۵)

اصول یک مورفیزم را با توجه به آنچه در متن آمده نشان می‌دهد. هر دو مجموعه مرجع و هدف خواص یکسانی را حفظ می‌کنند، درنتیجه تابع ژنرالیزاسیون با توجه به این خواص ثابت می‌ماند. در ادامه بسیاری از خواص ثابت تشریح می‌شود.



نگاره (۵)

خواص غیرفضایی پرسشی که در نگاره (۶) به تصویر کشیده شده را از خود پرسید:
چرا یک جاده به یک جاده ژنرالیزه می‌شود نه به یک مسیر راه آهن؟



نگاره (۶)

پاسخ به این صورت است:

علت این است که یک جاده یک مسیر راه آهن نیست. هر دو مجموعه اطلاعات زمینی، مجموعه مرجع و هدف از یکسری کلاسها تشکیل می‌شوند. جاده‌ها و مسیرهای راه آهن دو کلاس از این کلاسها می‌باشند.

این کلاس زیرمجموعه‌های S و T را جدا می‌کند و بنابراین

$$S = C_1 \cup C_2 \cup \dots \cup C_n \quad \text{با} \quad C_1 \cap C_2 \cap \dots \cap C_n = \emptyset$$

$$T = C'_1 \cup C'_2 \cup \dots \cup C'_m \quad \text{با} \quad C'_1 \cap C'_2 \cap \dots \cap C'_n = \emptyset$$

هر دو عضو از S و T متعلق به یکی از کلاسها می‌باشند. اینها خواص ثابت S و T می‌باشند.
تابع ژنرالیزاسیون می‌بایست این امر را پشتیبانی کند که یک عضو از یک کلاس مجموعه مرجع به طور منطقی به یک کلام متناسب از مجموعه هدف نگاشته شود. چنین قبیدی می‌بایست توسعه تابع

ژنرالیزاسیون حفظ شود. برای چنین هدفی، کلاسهای هر دو مجموعه باید به یکدیگر مرتبط شوند. یک مثال از رابطه CR بین کلاسها در جدول نشان داده شده است. تعریف ریاضی رابطه CR به صورت زیر می‌باشد.

در نظر باشد چه جاده کشوری و چه جاده استانی می‌باید به یک جاده ژنرالیزه شوند که هیچ برتری نسبت به همدیگر نداشته باشند. در نتیجه، نیازی نیست که رابطه بین کلاسها یک رابطه یک به یک باشد.

کلاس مجموعه هدف	کلاس مجموعه مرجع
جاده	جاده کشوری
جاده	جاده استانی
مسیر راه آهن	مسیر راه آهن
جنگل و مرتع	جنگل و مرتع

حال می‌توان تأکیدات داده شده را به صورت زیر فرموله نمود:
به ازای هر عضو $\subseteq S$ و $x \in c_i$ و $x' \in c_j$ تابع ژنرالیزاسیون f می‌باید:

$$f(x) = x' \Rightarrow (C_i, C'_j) \in R$$

اگر خلاف این قید رعایت شود، تابع ژنرالیزاسیون صحیح نخواهد بود.

تأکیدات بیشتری می‌تواند برای اطلاعات ویژه‌ای از کلاس‌ها فرموله شوند (Matthias, 2005).

خواص توپولوژیکی ثابت

خواص توپولوژیکی زیادی وجود دارند که می‌باید توسط تابع ژنرالیزاسیون ثابت نگه داشته شوند. در یک مدل داده‌ای توپولوژیکی، ابردادهای توپولوژیکی بی‌شماری در سطح پایگاه داده‌ای حل نخواهد شد. بنابراین در اینجا بر روی روابط توپولوژیکی تمرکز خواهد شد (Matthias, B, 2002). روابط توپولوژیکی همچنان به کمک نظریه گراف و مدل تقاطع اگهوفر (^(V)) قابل تعریف خواهد بود. مدل تقاطع اگهوفر یک مزیت دارد، بدین ترتیب که در مثالی که بعضی از روابط توپولوژیکی ساده‌سازی می‌شود، تمایز کوچکی بین روابط توپولوژیکی وجود خواهد داشت. البته اگر توپولوژی براساس پایگاه داده‌ای مدل‌بخشی شده باشد. مثال اول خاصیت توپولوژیکی، رابطه همسایگی می‌باشد. برای اهداف خود همسایگی براساس نزدیکی و یا تلاقی اعضای توپولوژیکی تعریف می‌شود (تقاطع، لبه‌ها و اطراف) (Maxj, 1991). روابط منحصر به فرد را تحت روابط همسایگی N تعریف نموده که شامل تمام زوج‌های N می‌باشد، پس (x,y) هم یک زوج مرتب از N می‌باشد. N متقارن است، بنابراین (y,x) یک زوج مرتب از N می‌باشد، پس (x,y) هم یک زوج مرتب از N می‌باشد. N را می‌توان انعکاسی تعریف نمود، یعنی هر پدیده زمینی مجاور خودش می‌باشد، بنابراین به ازای هر (x,y) در N موجود می‌باشد. دلیل این پیش تعریف در مثال‌های بیشتری آمده است.

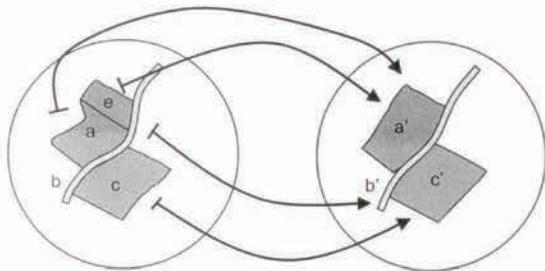
تابع ژنرالیزاسیون می‌باید اطمینان دهد که نگاشت دو نقطه همسایه در S و در T هم همسایه باشند. به ازای هر زوج مرتب $(x,y) \in S$ و $(x',y') \in T$ $f(x) = x'$ و $f(y) = y'$ با $x,y \in S$ می‌باید نتیجه دهد:

$$(x,y) \in N \Rightarrow (x',y') \in N$$

نگاره (۷) مثالی از این تأکید را نشان می‌دهد. تمام همسایگان مجموعه S توسط تابع ژنرالیزاسیون حفظ می‌شوند. در نظر باشد برای هر دو حالت $\{a,b\} \in N$ نگاشت همان می‌باشد. این یک مثال برای الزام انعکاسی بودن N می‌باشد، بنابراین $f(a), f(b) = \{a', b'\}$

می‌باید عضو N باشند. مثال دوم یک رابطه توپولوژیکی، رابطه I شامل موارد ذیل می‌باشد. زوج x,y با توجه به رابطه I از لحاظ توپولوژیکی به هم مربوط می‌شوند، البته زمانی که x در کنار y قرار می‌گیرد. در مقابل رابطه همسایگی A متقاضن می‌باشد (وقتی x زیرمجموعه y باشد درنتیجه y زیرمجموعه x نیست). با این حال شرط فرموله شدن مشابه است.

به ازای هر $(x,y) \in I \Rightarrow (x',y') \in I$ و $x,y \in S$ با $f(x) = x' \in T$ و $f(y) = y' \in T$



نگاره (۷): نامتفاوت توپولوژیک خواص؛ روابط همسایگی

خواص هندسی ثابت

به نظر می‌رسد که ژنرالیزاسیون هندسی قسمت عمده‌ای از تحقیقات بر روی مسائل ژنرالیزاسیون را به خود اختصاص داده است. تعداد زیادی نگرش‌های مربوط به موضوع هندسی گویای اهمیت آن می‌باشد بنابراین در یک مدل ژنرالیزاسیون، ژنرالیزاسیون هندسی نقش دوم را ایفا می‌کند، از این رو نمایش‌های گرافیکی مجموعه داده‌های زمین هدف اصلی مدل‌های زمینی دیجیتالی نیست (Nadine, 1999).

مشکلات موجود در ژنرالیزه کردن از قبیل جایگذاری، بافت اصلی مدل ژنرالیزاسیون را تشکیل نمی‌دهند. تعیین دقیق موقعیت اشیاء، عملی است که در مدل‌های زمینی دیجیتالی انجام می‌شود. این دقیق، توسط درجه وضوح مدل زمینی دیجیتالی داده مشخص می‌شود. هندسه ساده شده در مورد مجموعه داده‌های ژنرالیزه شده می‌بایست در میان یک باریکه تلوارans معین باشد. چنین باریکه تلوارans در خطوط بسیار زیادی از الگوریتم‌های ساده‌سازی مانند الگوریتم‌های داگلاس^(۸)، پووکر^(۹) و لنگ^(۱۰) استفاده می‌شود (Robert B, 1992). چنین الگوریتم‌هایی اطمینان می‌دهند که موقعیت خطوط ژنرالیزه شده از موقعیت اصلی خود با بیش از یک مقدار معین منحرف نمی‌شوند.

البته الگوریتم‌های اشاره شده کارهای بیش از اینها را انجام می‌دهند. از جمله کارهای دیگر این است که این الگوریتم‌ها سعی می‌کنند ویژگی‌های خط را حفظ کنند. خطاهای توپولوژیکی ممکن است در اثر ساده‌سازی این خطوط اتفاق بیافتد.

خواص مرکب ثابت

خواصی هستند که به تنها یعنی نمی‌توانند در یکی از خواص قبلی که به آنها اشاره شد، دسته‌بندی شوند.

در اینجا به سه مثال از خواص مرکب اشاره می‌شود که دو تا از آنها ترکیبی از خواص توپولوژیکی و خواص غیرفضایی هستند و دیگری ترکیبی از خواص توپولوژیکی و هندسی می‌باشد. در اینجا در نظر است که شرط‌ها را فرموله کرد نه اینکه آنها را اثبات نمود.

اولین مثال خاصیت مربوط به پوشش سطح می‌باشد. در مدل دیجیتالی زمین مطلوب این است که تمام سطح بین مناطق مورد نیاز توسط طرح‌های مساحتی پوشیده شده باشند. در نتیجه در مورد سطحی که از لحاظ توپولوژیکی به کمک نمادهای مختلف پوشیده شده است، این خاصیت می‌گوید که به ازای هر نما (طرح) از مجموع نماهای باید حداقل یک طرح مساحتی وجود داشته باشد که به این نما وصل باشد. تابع $\pi_{\text{زئزالیزاسیون}}$ نمی‌بایست پوشش سطح را از بین ببرد. بنابراین خاصیت بایستی در مجموعه هدف نیز حفظ شود.

مثال دوم، در مورد خاصیت اتصال پذیری به شبکه است. برای مثال جاده‌ها یک شبکه را ایجاد می‌کنند و هر جاده از این شبکه از لحاظ توپولوژیکی به کمک یک سری از جاده‌ها به جاده‌های دیگر وصل می‌شوند. شبکه‌های دیگر نیز توسط خطوط راه آهن، رودخانه‌ها و یا خطوط انتقال نیرو تشکیل می‌شوند. اتصال پذیری بوسیله رابطه‌ای به نام E تعریف می‌گردد که شامل تمام زوج‌های مرتب می‌باشد که درون یک شبکه از مجموعه داده‌ها از هر سو قابل دسترسی باشد. این رابطه یک رابطه انتقالی می‌باشد:

$$(x,y) \in E \Rightarrow (y,z) \in E \quad \text{و} \quad (x,z) \in E$$

قابلیت اتصال باید توسط تابع $\pi_{\text{زئزالیزاسیون}}$ از بین برود. بنابراین نگاشت زوج مرتب‌ها که از هر سو قابل دسترسی هستند باید در مجموعه داده‌های $\pi_{\text{زئزالیزه}}^*$ شده نیز قابل دسترسی باشند. مثال آخر، ترکیبی از خواص توپولوژیکی و هندسی می‌باشد. از آنچا که در بخش آخر اشاره شد، ساده‌سازی خط ممکن است منجر به یک سری ناسازگاری‌های توپولوژیکی شود، مثال حالتهایی که یک خط خود یا خطوط دیگر را قطع کند یا اینکه موجب دگرگونی‌های جانبی شود (Alan Saalfeld, 1999). روش‌های متعددی راجع به حفظ سازگاری‌های توپولوژیکی در طی مرحله ساده‌سازی خطوط وجود دارد (Mark, 1998). این مقاله به فرموله کردن شروطی که سازگاری توپولوژیکی و اجرای مرحله ساده‌سازی خطوط را پشتیبانی کند، می‌پردازد.

برای هر خط از مجموعه هدف، ضروری است که این خط در رابطه تلوارانس مربوط به همان خط در مجموعه مرجع باشد. همچنین این خط باید هیچ تلاقی با خودش یا خطوط دیگری از مجموعه هدف داشته باشد. علاوه بر این هر طرح مربوط به نقطه ترسیم شده که بطرور تصادفی در اطراف خط مرجع قرار می‌گیرد، باید در ترسیم این نیز وجود داشته باشد.

نتیجه گیری

فرا آیند $\pi_{\text{زئزالیزاسیون}}$ به عنوان یک نگاشت از یک مجموعه غیر $\pi_{\text{زئزالیزه}}$ شده به نام مجموعه مرجع به مجموعه $\pi_{\text{زئزالیزه}}$ شده به نام مجموعه هدف تعریف می‌شود. تابع $\pi_{\text{زئزالیزاسیون}}$ می‌باید خواص مشخص یک مجموعه مرجع را در هنگامی که مجموعه در حال ساخت است، حفظ کند. این خواص، خواص ثابت نامیده می‌شوند. در نتیجه این تابع با توجه به خواص ثابت مورفیزمی بین دو مجموعه از داده‌های زمینی ایجاد می‌کند. خواص ثابت، نامگذاری شده و فرموله شده‌اند. این خواص منجر به تعاریفی از تأکیداتی یکپارچه شده که این تأکیدها باعث خلق یک سازگاری

بین مجموعه داده‌های ژئالیزه شده می‌گردد که به خوبی می‌تواند ساختار یک تابع ژئالیزاسیون و یا ابزارهای کمکی برای تفہیم ژئالیزاسیون را پشتیبانی کند.

تأکیدهای یکپارچه به صورت عبارات منطقی فرموله شده‌اند که می‌توانند به راحتی و به طور خودکار بررسی شوند.

برای بخشها‌یی از کار که تابحال فرموله نشده‌اند می‌بایست فعالیت بیشتری انجام گیرد. قسمتهایی مشتمل بر مجموعه خواص هندسی به خوبی خواص مرکب می‌باشند. در مرحله بعد پیدا کردن کاربری ژئالیزاسیون می‌باشد که می‌تواند از طرف مفهوم گسترش یافته مدل ژئالیزاسیون سودمند باشد. ژئالیزاسیون نقشه‌های زمین‌شناسی و همچنین ژئالیزاسیون نقشه‌های مسیر می‌توانند انتخاب مناسبی باشند.

منابع

- ۱) مدیری، مهدی (۱۳۸۵). کارتوگرافی و اینترنت، انتشارات سازمان جغرافیایی، تهران، حصه ۶۵ - ۴۰.
- 2) Alan Saalfeld. (1999). Topologically consistent line simplification with the Douglas - Peucker algorithm. *Cartography and Geographic Information Science*, 26 (1): 7 - 18.
- 3) Dieter Morgenstern. (1999) A concept for model generalization of digital landscape models from finer to coarser resolution. In ICA - Proceedings 1999, Ottawa.
- 4) Kurt E. (1988) A review and conceptual framework of automated map generalization. *International Journal of Geographical Information Systems*, 2 (3): 229-244.
- 5) Mark, B. (1998) Topologically correct subdivision simplification using the bandwidth criterion. *Cartography and Geographic Information Science*, 25 (4): 243 - 257.
- 6) Matthias Bobzien (2002). Geometry - type change in model generalization a geometrical or a topological problem? Unpublished working paper for the Joint ISPRS / ICA workshop on Multi - Scale Representations:
<http://www.irg.uni-hannover.de/isprs/workshop/abstract - bobzien.pdf>, 2002.
- 7) Matthias Bobzien (2005). Abstracting and Formalizing Model Generalization, Institute of Cartography and Geoinformation University of Bonn, Germany.
- 8) Maxj. (1991) Point - set topological spatial relations. *International Journal of Geographical information System*, 5 (2): 161 - 174.
- 9) Nadine S. (1991) Critical GIS: Theorizing an emerging science, *Cartographica*, 36 (4): 7-18.
- 10) Tiina K. (2000) Maintenance of multiple representation databases for

topographic data. *The Cartographic Journal*, 37 (2): 101 - 107.

- 11) Tinghua Ai, (2001) A map generalization model based on algebra mapping transformation. In Walid G. Aref, editor, proceedings of the Ninth ACM International Symposium on Advances in Geographic information Systems, pages 21-27.

پی‌نوشت

- 1- Generalization
- 2- Digital Landscape Model (DLM)
- 3- Authoritative Topographic-Cartographic Information System (ATKIS)
- 4- Basis-DLM: base digital landscape model; level of detail about 1:25000
- 5- DLM250: derived digital landscape model; level of detail about 1:250000
- 6- Ai and van Oosterom
- 7- Egenhofer
- 8- Douglas
- 9- Peucker
- 10- Lang