

# بررسی حرکت قطبی با استفاده از

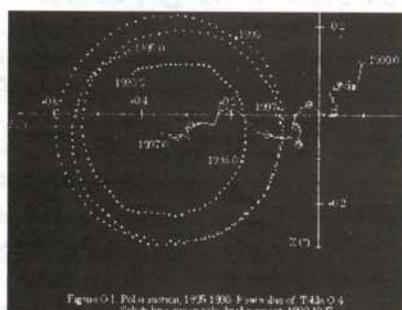
## تابع ریاضی پیوسته

مهندس رضا عرب صاحبی  
کارشناس ارشد مهندسی نقشه برداری (ژئودزی)

فرارداد و حتی پیش‌بینی (prediction) نمود.

نتایج نشان می‌دهد قدرت نشان دادن این حرکت مهم در تابع ریاضی گوناگون، متفاوت است بطوری که در بعضی توابع ریاضی حرکت قطبی دارای یک شتاب افزایشی می‌باشد. درحالی که بعضی دیگر نشان می‌دهند این حرکت دارای یک شتاب کاملاً ناظم است.

در نگاره (۱) ملاحظه می‌گردد که متوسط جایگاه قطب از سال ۱۹۰۵ تا ۱۹۷۶ بعنوان نقطه قراردادی قطب در تعریف سیستم مختصات مورد استفاده قرار گرفته است.



نگاره (۱): حرکت قطب در سالهای مختلف

**چکیده**

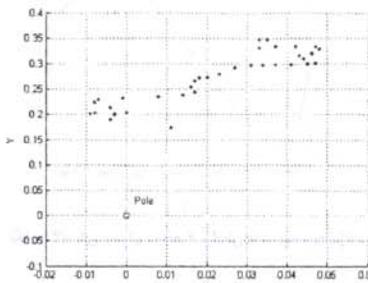
ژئودزی عبارتست از علمی که با تعیین شکل و هندسه زمین و تعیین مختصات نقاط روی سطح زمین و بالای آن نظریه ماهواره‌ها و دیگر متوجه‌کننده‌های سطح زمین مرتبط است.

بنابراین جهت برآوردن اهداف ژئودزی در بحث تعیین موقعیت نیاز است قابل‌به تعریف سیستم مختصات مرتبط با ژئودزی بهزادم. برای آنکه بنواییم به یک نقطه در فضای سه بعدی عبیت بخشیم و ارتباط آن را با یک سیستم مرجع تحت عنوان سیستم مختصات بیان کنیم نیاز به مشخص کردن سه پارامتر ۱ - محل مبدأ ۲ - جهت توجیه محورها ۳ - پارامترهای تعریف کننده موقعیت یک نقطه در سیستم مختصات تعریف شده داریم. یکی از سیستم‌های مورد استفاده در ژئودزی سیستم مختصات زمینی ژئومتریک است که مبدأ این سیستم نقطه‌ای نزدیک مرکز زمین و محور Z می‌شود در امتداد محور دوران زمین است.

از آنجاکه دوران زمین حول قطب صورت می‌گیرد و محل قطب متغیر است محور Z جایگاه متفاوتی خواهد داشت. بنابراین در پیدا کردن پارامترهای تعریف کننده موقعیت یک در این سیستم (فاکتور سوم تعریف سیستم مختصات) با مشکل مواجه می‌شویم.

در این مقاله با استفاده از مشاهدات مربوط به مؤلفه X, Y, Z قطب از سالهای ۱۹۶۲ تا ۱۹۹۷ می‌توان نتیجه گرفت که این حرکت غیر پریودیک را من توان با استفاده از روش‌های ریاضی با برآشش توابع پیوسته مورد مطالعه

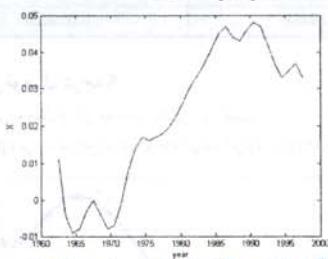
کنیم و موقعیت قطب را در هر سال بر صفحه استوا تصویر کنیم نگاره(۲) بدست می آید. آنچه مسلم است جایگاه اصلی محور دوران زمین (قطب واقعی) در صفحه استوا دارای مختصات ( $0^{\circ}$ ) می باشد که در نگاره در کنار آن (pole) (قطب) نوشته شده است.



نگاره(۲): تغییرات موقعیت قطب

در حرکاتی نظیر حرکت قطبی می توان بمنظور مطالعه حرکت تغییرات سرعت و شتاب آنرا با توجه بازه زمانی تغییرات موقعیت، مورد ارزیابی قرارداد. مطابق آنچه در فیزیک مطرح است در حرکت یکنواخت، سرعت ثابت است و آن زمانی است که متحرک در بازه زمانهای مساوی، مسافت‌های مساوی را طی می‌کند. اما آنچه از نگاره(۲) برمی‌آید این است که این حرکت از نوع یکنواخت نیست بلکه بر عکس کاملاً نامنظم است.

در اینجا بمنظور شناخت این حرکت تنها تغییرات موقعیت در جهت X مورد ارزیابی و محاسبه قرار گرفته است.



نگاره(۳): تغییرات مؤلفه X قطب نسبت به زمان

بنابراین جهت مطالعه سرعت می توان از رابطه ساده زیر استفاده نمود:

$$V = \frac{dX}{dt}$$

و شتاب حرکت در این جهت نیز از رابطه زیر بدست می آید:

$$a = \frac{d^2X}{dt^2}$$

در شکلها و جدولهای زیر به ترتیب توابع ریاضی برآش داده شده به مؤلفه X و مشخصات آماری مربوط به هر یک توابع پایا شده آمده است.

در جدول (۱) مختصات قطب متوسط در (ITRF) نشان داده شده است.

جدول(۱): مختصات قطب متوسط براساس نتایج (EOP(IERS)97C01)

year	x ("ميلی ثانية)	y ("ميلی ثانية)
1962/0	-0/011	-0/174
1963/0	-0/004	-0/190
1964/0	-0/009	-0/202
1965/0	-0/008	-0/204
1966/0	-0/003	-0/201
1967/0	-0/000	-0/203
1968/0	-0/004	-0/213
1969/0	-0/008	-0/224
1970/0	-0/007	-0/229
1971/0	-0/001	-0/232
1972/0	-0/008	-0/235
1973/0	-0/014	-0/238
1974/0	-0/017	-0/244
1975/0	-0/016	-0/255
1976/0	-0/017	-0/266
1977/0	-0/018	-0/272
1978/0	-0/020	-0/273
1979/0	-0/023	-0/280
1980/0	-0/027	-0/292
1981/0	-0/031	-0/297
1982/0	-0/034	-0/297
1983/0	-0/037	-0/299
1984/0	-0/041	-0/299
1985/0	-0/045	-0/300
1986/0	-0/047	-0/302
1987/0	-0/044	-0/310
1988/0	-0/043	-0/316
1989/0	-0/046	-0/320
1990/0	-0/048	-0/329
1991/0	-0/047	-0/334
1992/0	-0/042	-0/333
1993/0	-0/037	-0/334
1994/0	-0/033	-0/347
1995/0	-0/035	-0/346
1996/0	-0/037	-0/334
1997/0	-0/033	-0/331

با استفاده از اطلاعات جدول (۱) در صورتی که از بالا به کره زمین نگاه

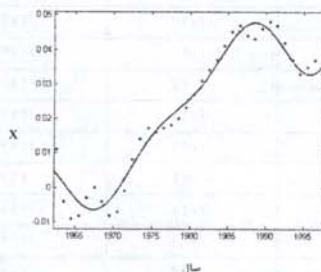
جدول(۳): ضرایب برآورده شده ویارامترهای آماری پلی نومیال درجه ۹

P <sub>1</sub>	-2.542e-019
P <sub>2</sub>	4.765e-015
P <sub>3</sub>	-3.301e-011
P <sub>4</sub>	1.027e-007
P <sub>5</sub>	-8.069e-005
P <sub>6</sub>	-0.4206
P <sub>7</sub>	1483
P <sub>8</sub>	-2.166e+006
P <sub>9</sub>	1.574e+009
P <sub>10</sub>	-4.662e+011
SSE	-4.662e+011
R-square	0.9652
Adjusted R-square	0.9531
RMSE	0.004192

### ج - مجموعه سه تابع سینوسی

این تابع دارای معادله ریاضی زیر است:

$$f(x) = a_1 \sin(b_1 x + c_1) + a_2 \sin(b_2 x + c_2) + a_3 \sin(b_3 x + c_3)$$



نگاره(۴): مجموع سه تابع سینوسی برآذش داده شده به مؤلفه X

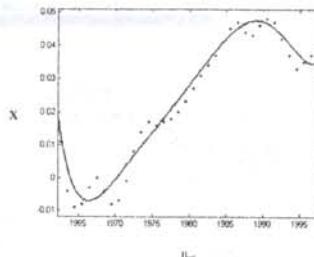
جدول(۴): ضرایب برآورده شده ویارامترهای آماری مجموع سه تابع سینوسی

a <sub>1</sub>	-0.007888
b <sub>1</sub>	0.3961
c <sub>1</sub>	8.148
a <sub>2</sub>	0.7578
b <sub>2</sub>	0.02382
c <sub>2</sub>	135.4
a <sub>3</sub>	-0.01174
b <sub>3</sub>	0.2799
c <sub>3</sub>	27.6
SSE	0.0004201
R-square	0.968
Adjusted R-square	0.9585
RMSE	0.003944

### الف - پلی نومیال درجه ۶:

این پلی نومیال دارای معادله ریاضی زیر است:

$$f(x) = p_1 x^6 + p_2 x^5 + p_3 x^4 + p_4 x^3 + p_5 x^2 + p_6 x + p_7$$



نگاره(۵): پلی نومیال درجه ۶ برآذش داده شده به مؤلفه X

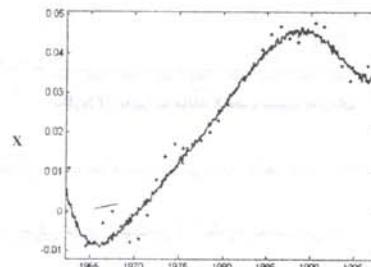
جدول(۲): ضرایب برآورده شده ویارامترهای آماری پلی نومیال درجه ۶

P <sub>1</sub>	2.765e-009
P <sub>2</sub>	-3.285e-005
P <sub>3</sub>	0.1627
P <sub>4</sub>	-429.5
P <sub>5</sub>	6.38e+005
P <sub>6</sub>	-5.055e+008
P <sub>7</sub>	1.668e+011
SSE	0.0004363
R-square	0.9668
Adjusted R-square	0.9599
RMSE	0.003879

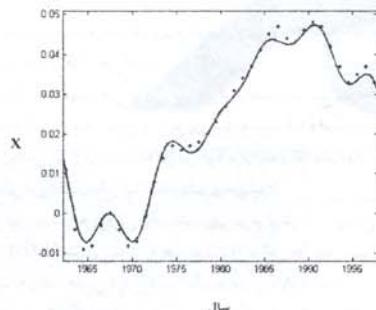
### ب - پلی نومیال درجه ۹:

این پلی نومیال دارای معادله ریاضی زیر است:

$$f(x) = p_1 x^9 + p_2 x^8 + p_3 x^7 + p_4 x^6 + p_5 x^5 + p_6 x^4 + p_7 x^3 + p_8 x^2 + p_9 x + p_{10}$$



نگاره(۶): پلی نومیال درجه ۹ برآذش داده شده به مؤلفه X



نگاره(۶): مجموع شش تابع سینوسی برآورد شده داده شده به مؤلفه X

جدول(۶): ضرایب برآورده و پارامترهای آماری مجموع شش تابع سینوسی

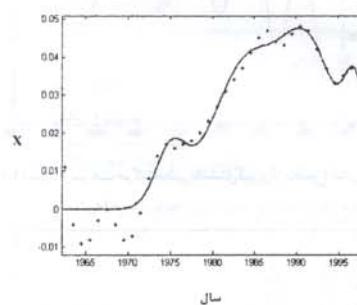
$a_1$	-0.00486
$b_1$	0.9074
$c_1$	-15.96
$a_2$	0.002715
$b_2$	0.5583
$c_2$	307.2
$a_3$	-0.005508
$b_3$	1.004
$c_3$	-8.909
$a_4$	-0.004308
$b_4$	0.3886
$c_4$	-27.58
$a_5$	-0.01361
$b_5$	0.2053
$c_5$	-19.73
$a_6$	-0.03898
$b_6$	0.03334
$c_6$	82.31
SSE	6.998e-005
R-square	0.9947
Adjusted R-square	0.9896
RMSE	0.001972

نکته‌ای که در اینجا باید به آن توجه داشت این است که توابع ریاضی نوشته شده خارج از مؤلفه‌های موردن استفاده است. بدین معنی که منظور از  $(x)$  در روابط بالا همان مؤلفه X و منظور از  $x$  در سمت راست روابط بالا، زمان یا عبارتی سال اندازه گیری مؤلفه X می‌باشد.  
اما آنچه که از جدول(۱) پیداست تابع حرکت یک تابع پیوسته نیست

دوره چهاردهم، شماره پنجم و پنجم / ۶۳

د - مجموع چهارتابع گوسی  
این تابع دارای معادله زیراست:

$$f(x) = a_1 e^{-\left(\frac{x-b_1}{c_1}\right)^2} + a_2 e^{-\left(\frac{x-b_2}{c_2}\right)^2} + a_3 e^{-\left(\frac{x-b_3}{c_3}\right)^2} + a_4 e^{-\left(\frac{x-b_4}{c_4}\right)^2}$$



نگاره(۷): مجموع چهارتابع گوسی برآورد شده داده شده به مؤلفه X

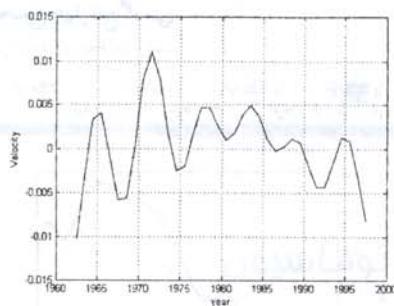
جدول(۵): ضرایب برآورده و پارامترهای آماری مجموع چهارتابع گوسی

$a_1$	0.03833
$b_1$	1992
$c_1$	4.643
$a_2$	0.03824
$b_2$	1984
$c_2$	5.889
$a_3$	0.02581
$b_3$	1997
$c_3$	1.97
$a_4$	0.01444
$b_4$	1975
$c_4$	2.549
SSE	0.0005161
R-square	0.9607
Adjusted R-square	0.9427
RMSE	0.004637

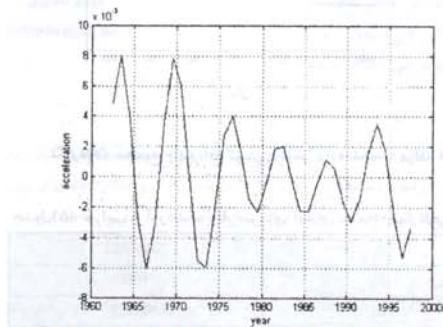
۵ - مجموع شش تابع سینوسی

این تابع دارای معادله ریاضی زیراست:

$$f(x) = a_1 \sin(b_1 x + c_1) + a_2 \sin(b_2 x + c_2) + a_3 \sin(b_3 x + c_3) + a_4 \sin(b_4 x + c_4) + a_5 \sin(b_5 x + c_5) + a_6 \sin(b_6 x + c_6)$$



نگاره (۱۱): نمودار سرعت حرکت قطبی با مشتق گیری از مجموع شش تابع سینوسی



نگاره (۱۲): نمودار شتاب حرکت قطبی با مشتق گیری از مجموع شش تابع سینوسی

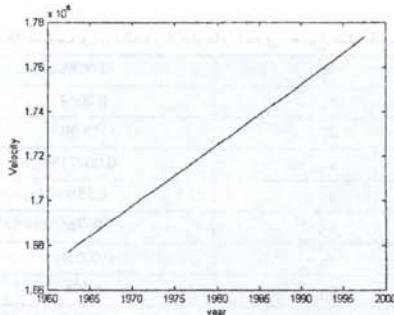
### نتیجه گیری

- ۱- با استفاده از توابع ریاضی مشخص پیوسته مورد استفاده در این مقاله، می‌توان با کارگیری توابع مذکور در مورد مؤلفه (از جایجایی بردار قطب را مورد بررسی قرارداد.
- ۲- با محاسبه ضرایب بدست آمده پس از برازش، مکان قطب را می‌توان در سالهای آینده پیش بینی نمود.
- ۳- در بین توابع ریاضی مورد استفاده، تابع مجموع شش تابع سینوسی در نمایش تغییرات سرعت و شتاب حرکت قطبی دارای قدرت آشکارسازی بالاتری نسبت به بقیه است.

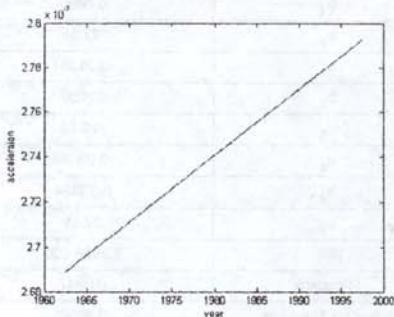
بلکه گسته است و مشتق اول و دوم در مورد یک تابع گسته تنها از روش‌های عددی قابل حل است.

یکی از روش‌های حل چنین مسائلی برازنده یک تابع پیوسته به مقادیر گسته و گرفتن دیفرانسیل از تابع پیوسته بدست آمده است. در این مقاله توابع ریاضی متفاوتی به داده‌های موجود برازنده و با استفاده از پارامترهای آماری در مورد تابع مطلوب تصمیم‌گیری می‌شود.

از این چند تابع برازنده شده، پلی نومیال درجه ۶ و تابع گوسی که دارای RMSE کمتری نسبت به بقیه بودند را اساس مطالعه تغییرات سرعت و شتاب حرکت قطبی قرار دادیم. حال با در اختیار داشتن ضرایب تابع موردنظر و مشتق گیری اول و دوم نسبت به کمیت زمان، تغییرات سرعت و شتاب را بدست می‌آوریم.



نگاره (۱۳): نمودار سرعت حرکت قطبی با مشتق گیری از پلی نومیال درجه ۶



نگاره (۱۴): نمودار شتاب حرکت قطبی با مشتق گیری از پلی نومیال درجه ۶

با توجه به نگاره‌های ۹ و ۱۰ ملاحظه می‌گردد، چون پلی نومیال درجه ۶ قدرت نمایش سرعت و شتاب حرکت قطبی را ندارد، لذا این تغییرات را بصورت خطی نمایش می‌دهد. اما همان داده‌ها توسط تابعی که مجموع شش تابع سینوسی می‌باشد بعلت افزایش قدرت نمایش بصورت نگاره‌های ۱۱ و ۱۲ ظاهر می‌شوند.