

ارزیابی آلگوریتم‌های دایسترا و زنگنه

جهت یافتن کوتاهترین مسیر در GIS

دکتر حمید عبادی و مهندس روزبه شاد

دانشکده مهندسی زئودزی و زنمانیک - دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی

Ebadip@kntu.ac.ir و Rouzbeh-shad@yahoo.com

چکیده

با توسعه روزافزون (GIS)، توابع تعزیزی و تحلیل قابل اجرا توسعه آن نیز به طور قابل توجهی گسترش یافته‌اند، که از جمله آنها می‌توان به آنالیز شبکه اشاره نمود. یافتن کوتاهترین مسیر از آنالیزهای مهم شبکه می‌باشد که به عنوان یکی از کاربردهای مهم در مسائل حمل و نقل مطرح می‌گردد. با توجه به کاربردهای فراوان آنالیز مسیریابی، تنوع در نوع و حجم اطلاعات ورودی و پارامترهای گوناگون اثرگذار بر کارائی یک آلگوریتم مسیریابی در یک سیستم اطلاعات جغرافیایی از سوی محققین راه حل‌های مختلفی برای حل مسئله مسیریابی ارائه شده است که از جمله آنها به آلگوریتم دایسترا و زنگنه می‌توان اشاره نمود.

آنها به آلگوریتم دایسترا یکی از معروف‌ترین روشهای یافتن کوتاهترین مسیر می‌باشد که قادر است در یک شبکه شخص کوتاهترین مسیر را با استفاده از حسابات ماتریسی بیابد. اما در کاربردهای آنی، با توجه به حجم بالای اطلاعات ورودی، قید و شرط‌های پیچیده و نیاز به عملکرد سریع، این آلگوریتم کارائی خود را از دست خواهد داد. بدین ترتیب که، با افزایش حجم محاسباتی در ماتریس شبکه، پیچیدگی زمانی آن نیز افزایش می‌باید. برای رفع این مشکل از آلگوریتم زنگنه می‌توان استفاده نمود. آلگوریتم زنگنه یک تکنیک بهینه‌سازی است که با کوچک نمودن محدوده جستجو قادر است میزان محاسبات و تعداد مقایسه‌های را کاهش دهد.

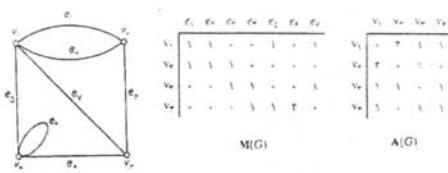
در این مقاله با بررسی اجمالی شوری گرافها، نحوه عملکرد آلگوریتم‌های مسیریابی دایسترا و زنگنه موردنرسی قرارگرفته و نتایج چند کار عملی ارائه می‌گردد. درنهایت با مقایسه و بررسی نتایج، نقاط قوت و ضعف هر یک از آنها مشخص خواهد شد.

۱- مقدمه

با گسترش (GIS) و توابع آن اجرای آنالیز شبکه به عنوان امری عادی و در دنیای اطراف ما، وضعیت‌های فراوانی وجود دارد که می‌توان توسعه نموداری مشکل از یک مجموعه نقاط، به علاوه خطوطی که برخی از این نقاط را به یکدیگر متصل می‌کنند، به توصیف آنها برداخت. به عنوان مثال، برای نشان دادن رابطه دوستی بین یک دسته از انسانها می‌توانیم هر

۲- تئوری گراف

در دنیای اطراف ما، وضعیت‌های فراوانی وجود دارد که می‌توان توسعه نموداری مشکل از یک مجموعه نقاط، به علاوه خطوطی که برخی از این نقاط را به یکدیگر متصل می‌کنند، به توصیف آنها برداخت. به عنوان مثال، برای نشان دادن رابطه دوستی بین یک دسته از انسانها می‌توانیم هر



نگاره(۱-۲): نمایی از ماتریس وقوع و مجاورت

شخص را با یک نقطه مشخص کنیم و نقاط متناظر با هر دو دست را با یک خط به یکدیگر وصل نماییم، یا در جای دیگر ممکن است برای نشان دادن یک گراف ارتباطی از نموداری استفاده کنیم که در آن نقاط نمایانگر مراکز ارتباطی و خطوط، نشان دهنده پیوندهای ارتباطی بین مراکز باشند، توجه داریم که در این گونه نمودارها، آن چه بیشتر موروثوجه است این است که آیا دو نقطه داده شده، به وسیله یک خط به یکدیگر متعلق هستند یا نه و طریقه اتصال آنها اهمیتی ندارد. تجربه ریاضی این وضعیت‌ها مفهوم گراف متهی می‌شود.

۳- نحوه عملکرد الگوریتم دایسترا

الگوریتم دایسترا کوتاهترین مسیر بین نودهای معلوم شبکه را از طریق یک ماتریس محاسبه می‌کند. بدین صورت که هر ردیف این ماتریس متناظر با یک نود موجود در شبکه می‌باشد.

همانطور که الگوریتم پیش می‌رود محاسبات بر روی مسیرها از نود منبع تا نودهای دیگر شبکه انجام می‌گیرد و بهترین مسیرها با کمترین وزنها تعیین می‌شوند.

۴- عناصر ماتریس

اجزاء تشکیل دهنده ماتریس به صورت ذیل می‌باشند. (نگاره(۱-۳))

الف- آرایه فاصله: این آرایه مقادیر کمترین فاصله از نود منبع تا نودهای دیگر را نگهداری می‌کند. هر چند که الگوریتم پیش می‌رود، مقدار آن به مقدار کوتاهترین فاصله نزدیکتر می‌شود.

ب- آرایه مسیر: لیستی از مجموعه نودهای تشکیل دهنده کوتاهترین مسیر، از نود منبع تا نودهای دیگر را نگهداری می‌کند.

ج- آرایه شمول: لیستی از نودهای پردازش شده و در حال پردازش را نگهداری می‌کند.

۵- مراحل اجرای الگوریتم دایسترا

در شروع الگوریتم مقادیر آرایه‌ها به صورت ذیل تعریف می‌شوند.

الف- برای نود شروع، آرایه فاصله صفر به خودمی‌گیرد. برای نودهایی که به صورت مستقیم با نود شروع در ارتباط نمی‌باشند، به عناصر آرایه مقدار بین‌نهایت تعلق می‌گیرد.

ب- در آرایه مسیر (Path)، برای نودهایی که با نود شروع نمایش داده می‌شود و برای نودهای دیگر عناصر آرایه حالت می‌باشند.

ج- در آرایه شمول (Included) (برای نودهای شروع شده) (Yes) و برای نودهای دیگر شیک رشته (No) نمایش داده می‌شود. سپس الگوریتم مراحل ذیل را به صورت مکرر انجام می‌دهد تا اینکه مقدار شمول نود انتهایی (Yes) شود.

در میان نودهایی که مقدار شمول آنها (No) است می‌گردد و نود با کمترین مقدار فاصله را می‌یابد (به عنوان مثال نود (n)).

مقدار شمول نود (Yes) می‌کند. یعنی نود (n) به عنوان نود شروع چهت پردازش بعدی در نظر گرفته می‌شود. نودهایی را که مقدار شمول



نگاره(۱-۱): یافتن کوتاهترین مسیر به صورت آنی

گراف (G) یک سه تایی مرتب (Ψ) و (E(G) و (V(G)) است که از یک مجموعه ناتهی (G) و (V(G) از رأسها، یک مجموعه E(G) مجزای از -V(G)- از بالاها و یک تابع وقوع (G)(Ψ) تشکیل شده است که به هر يال (G,e) یک زوج از رأسهای (G)-(e) الزاماً متمایز نیستند- نسبت می‌دهد. اگر (e) یک يال (u,v) در ورآس باشند به طوری که (u,v) در این صورت گفته می‌شود که (e)، رأسهای (u,v) را به یکدیگر وصل کرده است و رأسهای (u,v) دو سویال (e) نامیده می‌شوند.

۶- نمایش گراف

متناظر با هر گراف (G) یک ماتریس (v) وجود دارد که ماتریس وقوع (G) نامیده می‌شود. اگر رأسهای (G) را (v1,v2,...vv) و یالهای آن را (e1,e2,...e) نمایش دهیم آنگاه ماتریس وقوع (G)، ماتریسی مانند (M(G)=[mij]) است که در آن (mij) برابر با تعداد دفعاتی است که (e1,e2,...e) با (v1,v2,...vv) واقع شده است. در حقیقت ماتریس وقوع یک گراف، روشی برای معین نمودن آن گراف است.

راه دیگر معین نمودن یک گراف، استفاده از ماتریس مجاورت آن است که ماتریسی است ($v^T v$ ، مانند) (A(G)=[aij]) که در آن (mij) برابر تعداد یالهایی است که (v1) را به (vj) وصل می‌کند یک گراف به همراه ماتریس وقوع و ماتریس مجاورت آن در نگاره(۶-۱) نشان داده شده است درحال کلی ماتریس مجاورت یک گراف، به طور قابل ملاحظه ای از ماتریس وقوع آن کوچکتر است و روی همین اصل برای نگهداری و پردازش یک گراف در کامپیوتر عموماً از ماتریس مجاورت آن استفاده می‌شود.

پیچیده و ترکیبی حمل و نقل بسیار مناسب می‌باشد. با تلفیق الگوریتم‌های زنگنه برنامه تویسی شی، گرا و تکنیک‌های موجود در (GIS) نتایج دقیق‌تر و با پیچیدگی زمانی کمتری را می‌توان بدست آورد.

۱-۴ - ساختارکلی الگوریتم زنگنه

ساختار تشکیل دهنده الگوریتم زنگنه شامل مواردی مانند کروموزوم، جمعیت، درجه فیت شدن، اپراتور انتخاب نسل، اپراتورهای زنگنه و پارامترهای کنترلی می‌باشد که در ادامه تشریح می‌گردند.

الف- کروموزوم

در الگوریتم‌های زنگنه با اصطلاحی به نام کروموزوم مواجه می‌شویم. کروموزوم نمایشی از جواب مسئله است. در مسئله کوتاهترین مسیر، مجموعه‌ای از آرکها و نودها، کروموزوم را تشکیل می‌دهن. هر کروموزوم به اجزاء کوچکتری به نام زن تقسیم می‌شود، در مسئله کوتاهترین مسیر شماره نودهای تشکیل دهنده کروموزوم زن هستند. در نگاره ذیل از نود ۱ تا نود ۵ به صورت یک کروموزوم نمایش داده شده است.



نگاره (۱-۴): مفهوم کروموزوم و زدن

ب- جمعیت

مجموعه‌ای از کروموزومهای در هر نسل، جمعیت را بوجود دمی آورند. در واقع جمعیت مجموعه‌ای از راه حلهاست. در این حالت برخلاف روش‌های قدیمی هیچ محدودیتی از لحاظ مستقیم یا غیرمستقیم بودن آرکها وجود ندارد.

پ- درجه فیت شدن

با مقایسه هر مسیر با مسیرهای دیگر درجه فیت شدن تعیین می‌شود. درجه فیت شدن امکان زنده ماندن یک مسیر را در نسل بعدی مشخص می‌کند. در مسئله یافتن کوتاهترین مسیر، درجه فیت شدن براساس مجموع وزنهای آرکهای تشکیل دهنده یک مسیر و پارامترهای مرتبط با آن محاسبه می‌گردد.

ج- اپراتور انتخاب نسل جدید (ابراتور تکاملی)

ابراتور انتخاب، اولین المانهای موافقیتی جمعیت نسل بعدی را از جمعیت مرتبت شده موجود استخراج می‌کند. این عمل براساس نرخ انتخاب از قبل تعیین شده انجام می‌گیرد.

ج- اپراتورهای زنگنه

در الگوریتم زنگنه دو ابراتور پیوندی و جهش برای تولید مسیرهای بهینه در شبکه مورد استفاده قرار می‌گیرند.

ابراتورهای پیوندی

ابتدا دو مسیر به صورت تصادفی از نسل قبلی انتخاب می‌شوند. در هر رشته از مسیرها دو نود پیوندی به صورت تصادفی درنظر گرفته می‌شوند. سپس قطعات مارک شده در هر مسیر استخراج شده و بین دو مسیر مبادله

آنها (No) است و با (n) در ارتباط هستند، جستجو می‌کند. به عنوان مثال اولین نود (m) مرتبط با (n) را می‌باید. برچسب فاصله (n) را با مقدار فاصله (mm) جمع می‌کند و مقدار حاصل شده را با برچسب فاصله قبلی نود (m) مقایسه می‌کند. اگر این مقدار کمتر باشد مقدار آرایه فاصله را برای (m) به مقدار حاصل شده تغییر می‌دهد و در آرایه مسیر مربوط به نود (n) را قرار می‌دهد. بدین ترتیب کوتاهترین مسیرها از نود شروع تا تک نودهای شبکه محاسبه می‌شوند. (نگاره (۲))



نگاره (۲): عناصر ماتریس الگوریتم دایسترا و نحوه عملکرد آنها بر روی شبکه

۳-۳ - پیچیدگی زمانی الگوریتم دایسترا

پیچیدگی زمانی این الگوریتم ($O(n^2)$) می‌باشد که در اینجا (n) تعداد نودهای موجود در شبکه است. یکی از روشهای کم کردن پیچیدگی زمانی این الگوریتم بدین صورت است که الگوریتم را از چند جهت گسترش دهیم یعنی پردازش در هر مرحله از دو یا چند نود شروع شود.

۴ - نحوه عملکرد الگوریتم زنگنه

بعضی از مسائل مربوط به بهینه سازی انقدر پیچیده‌اند که توسط روشهای و تکنیک‌های مرسوم به راحتی حل نمی‌شوند. در چنین مواردی از تکنیک‌های بهینه سازی اتفاقی استفاده می‌شود. یکی از معروف‌ترین تکنیک‌ها در این زمینه استفاده از الگوریتم‌های تکاملی می‌باشد. الگوریتم‌های تکاملی به سه گروه اصلی تقسیم می‌شوند که عبارتند از:

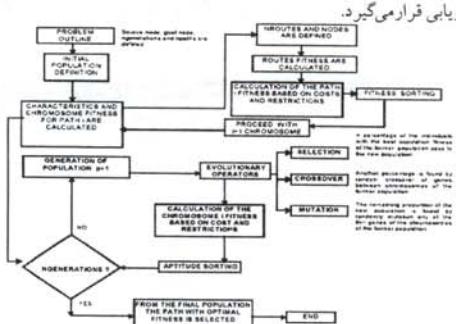
الف- الگوریتم‌های زنگنه

ب- برنامه‌های تکاملی

ج- استراتژیهای تکاملی

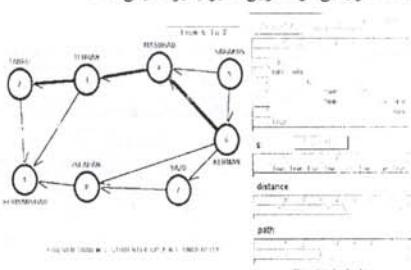
امروزه استفاده از الگوریتم‌های زنگنه برای حل مسائل مربوط به بهینه سازی گشتر یافته است. رفتار پیچیده مربوط به مسائل بهینه سازی درجهان واقعی مانند: اهداف چندگانه و تأثیر فاکتورها و قیدهای گرانگون در امور حمل و نقل و موجب شده است که روشهای بهینه سازی قدمی کارایی لازم، برای حل اینگونه مسائل را نداشته باشند. الگوریتم‌های زنگنه به عنوان یکی از مهمترین الگوریتم‌های تکاملی همیشه بهترین جواب راضی‌مند نمی‌کنند، ولی قادرند که محدوده جوابهای ممکن را بایند. این امر با وارد نمودن خصوصیات هدف در الگوریتم تحقق می‌باید. الگوریتم‌های زنگنه با داداشن ویژگیهای مانند: انعطاف پذیری، استحکام و سازگاری در مسائل پیچیده غیرخطی عملکرد موفق‌آمیزی را دارند. به علاوه این الگوریتم‌ها برای حل مسائل

نویسی Visual basic ver 6.0) و (Mapobject) پیاده سازی شده سپس عملکرد آنها بر روی شبکه راههای ایران در مقیاس ۱:۲۵۰۰۰۰۰ ایجاد می شود.



نگاره (۴-۴): فلوچارت حل مسئله یافتن کوتاهترین مسیر با استفاده از الگوریتمهای زنگ

۱-۵- پیاده سازی الگوریتم دایسکریتریو یک شبکه جهت دار
همانگونه که ذکر شده الگوریتم دایستر اینکی از معروف ترین الگوریتم های مسیر یابی به شماره می رود. با توجه به این امر برنامه ای جهت نمایش نحوه عملکرد این الگوریتم برروی یک شبکه جهت دار نوشته شد که تابع این برنامه در (نگاره ۱-۵) نمایش داده شده است. در این برنامه کاربر ابتدا نویسندها، آرکهها، وزنهای و جهات دلخواه خود را وارد می کند. نویهای ابتداء انتها با کلیک بر روی آنها در بالای صفحه نمایش داده می شوند. در منوی (Find) بعد از کلیک بر روی زیر منوی (Shortest Path) کوتاه ترین مسیر بین دو نقطه محاسبه شده و ماتریس متنج نمایش داده می شوند. برنامه قادر است که دست خط خود را که تا هم می شود را نمایش دهد.

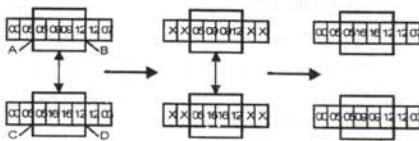


نگاره (۱-۵): نحوه عملکردبرنامه جهت یافتن کوتاهترین مسیر با استفاده از الگوریتم داستا

۲-۵- پیاده سازی الگوریتم ژنتیک بر روی یک شبکه جهت دار
 این الگوریتم نیز با توجه به ساختار توضیح داده شده در بخش ۱-۴ و
 (نکا، ۴-۳) ساده سازی، گردید: این: نامه کار: قاد: است جمععت

دوره سیزدهم، شماره چهل و نهم / ۶۳

انجام می شود. (نگاره ۲-۴) البته قبل از انجام این عمل، تستی برای تشخیص نودهای ناسازگار می شوند.



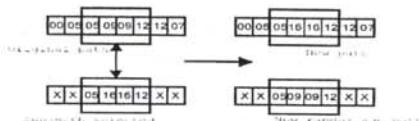
نگاره (۴-۲): تماش از نحوه عملکرد اپراتورهای پیوندی

اپراتورهای جهش

مشانه اپراتورهای پیووندی است با این تفاوت که تنها بر روی یک مسیر از نسل قبل اعمال می شوند. بدین نحو که ابتدا نودهای جهش مسیر انتخاب می شوند. سپس با کارگری قانون خاصی، به صورت تصادفی یک زیر رشته از مسیر بوجم آمد. (نگار ۴-۳)

بارامتر های کنترل

پارامترهای کنترلی مدل، مجموعه شرایطی هستند که باعث کارایی الگوریتم می‌شوند.



^۳ نگاره (۴-۳): نمایش از نموده عمالک دار اتوبوشهای جوش

این پارامترها شامل مواردی مانند: نسلها، تعداد مسیرهای نسل، طول مسیر، سرعت پایان یافتن الگوریتم، نرخ انتخاب نسل جدید، نرخ چش و نرخ بیوند هستند. این پارامترها اهداف مسئله و تعداد نودهای مجهود در شکل انتخاب مرتب شوند.

۲- حل مسئله کو تاھیرین مسیر با استفاده از الگوریتم رُنیک
الگوریتم رُنیک براساس ارزیابی تابع فیت مسیر بهینه را از نود مبدأ تا
نود مقصدیم یابد. برای ارزیابی تابع فیت از وزنهای منتب به آرکها استفاده
می شود. بدین توجهک استاد، به صورت تصادفی جمعیت اولیه تشکیل
می شود. در این مرحله هر مسیر موجود در جمعیت اولیه دارای کی تابع
فیت است. در نتیجه با استفاده از تابع فیت، هر مسیر از مسیرهای دیگر
متمازیپم شود. اپراتورهای رُنیکی برروی مسیرها اعمال می شوند و
مسیرهای بهتر بعدی تولید می شوند. بدین معنی که در هر نسل جدید
مسیرها درجه فیت بهتری نسبت به جمعیت نسل قبل دارند. (نگاره (۴-۲))

٥ - ترتیل علمی

۱۰- آن بخث ایندا الگ، بته داشت او نیک با استفاده از زبانها، ب نامه

۶- نتیجه گیری

در سالهای اخیر، شاهد افزایش و عمومیت آنالیزهای تصمیم‌گیری واسطه به شبکه‌های حمل و نقل در داخل محیط (GIS) هستیم. در این نوع آنالیزها محاسبه کوتاهترین مسیر اغلب یک عمل محوری و مهم محسوب می‌شود زیرا خروجی الگوریتم کوتاهترین مسیر به عنوان روده برای مدلهای سطح بالا محسوب می‌شود.

در بسیاری از آنالیزهای حمل و نقل مانند (Vehicle Routing, Network, Facility Location و Flows, Facility Location و تویید) تعیین کوتاهترین مسیر نقش مهمی را ایفا می‌کند.

بنابراین کوتاهترین مسیر می‌تواند به عنوان نقطه شروعی برای حل مسائل پیچیده حمل و نقل محسوب شود. با پیشرفت تکنولوژی (GIS) و دسترسی به شبکه راهها با کیفیت بالا هدایت آنالیزهای حمل و نقل توسط (Real Time) (RT) مسیر می‌شود. در بعضی از موارد آنالیزها باید به صورت آنی (Real Time) انجام شوند. این نوع آنالیزها به الگوریتمهای کوتاهترین مسیر با کارایی بالا واسطه هستند. بدین منظور در ارزیابی که بر روی الگوریتمهای دایسترا و زنیک انجام شده، نتایج ذیل حاصل گردید.

- الگوریتم دایسترا در یافتن کوتاهترین مسیرهای یک به یک عملکرد پیچیده حمل و نقل محسوب شود. با پیشرفت تکنولوژی (GIS) و دسترسی به شبکه راهها با کیفیت بالا هدایت آنالیزهای حمل و نقل توسط (Real Time) (RT) مسیر می‌شود. در بعضی از موارد آنالیزها باید به صورت آنی (Real Time) انجام شده، این نوع آنالیزها به الگوریتمهای کوتاهترین مسیر با کارایی بالا واسطه هستند. بدین منظور در ارزیابی که بر روی الگوریتمهای دایسترا و زنیک انجام شده، نتایج ذیل حاصل گردید.

- بهینه‌تری را نسبت به مدل زنیک نشان می‌دهد.

- ارزیابی الگوریتم زنیک نسبت به الگوریتم دایسترا به شرح ذیل می‌باشد.

الف- سهولت در استفاده از اطلاعات مکانی

ب- کاهش زمان حل مسئله در شبکه‌های پیچیده

ج- اجازه معرفی قیدها و شرط‌های مختلف موجود در جهان واقعی

۷- منابع

1 - Aronof.S.(1995).Geographic Information System, AManagement perspective. P.P.189-192.

2 - Cherkassky.B.V.,Goldberg.A.V.,and Radzik.T.(1993) Shortest Paths Algorithms:Theory and Experimental Evaluation .Technical Report. P.P.93-1480.

3 - Diaz A.(1996),Optimization Heuristic Algorithms. Madrid, P.P.29-46.

4 - Gen M.(1997),Genetic Algorithms and Engineering Design. John Wiley, NewYork.P.P.5-63.

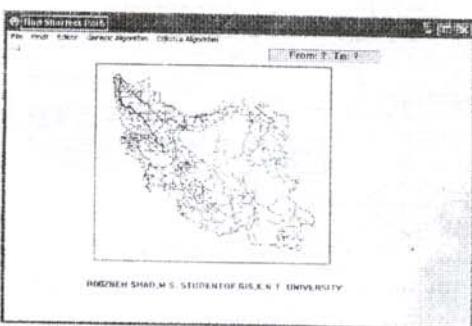
5 - Laurini.R.and Thompson.D.(1992).Fundamentals Of Spatial Information System,P.P.546-548.

6 - Worboys.M.F.(1995).GIS,A Computing Perspective, P.P.232-238.

7 - Zhan.F.Benjamin.(1996).Three Fastest Shortest Path Algorithms, P.P.69-82.

- موسسه فرهنگی هنری دیباگران تهران- نظریه گرافها و کاربردهای آن- ۱۳۷۹- چاپ اول.

اولیه را به صورت تصادفی انتخاب نموده و پارامترهای کنترلی را به دلخواه وارد نماید. جمعیت اولیه با استفاده از تعیین محدوده توسط کاربر بین نودهای مبدأ و مقصد انتخاب می‌گردد. واسطه کاربر توسعه داده شده بین منظور در (نگاره (۲-۵)) نشان داده شده است.



نگاره ((۲-۵)): بیانه سازی الگوریتم زنیک با استفاده از کدنویسی

۵-۳- ارزیابی و مقایسه نحوه عملکرد الگوریتمهای دایسترا و زنیک از لحاظ زمانی

در این مرحله نحوه عملکرد الگوریتمهای دایسترا و زنیک برروی شبکه راههای ایران شامل: آزادراهها، سرگرهای راههای آسفالت درجه ۲، ۱ و ۰ راههای شوسه در مقیاس ۱:۲۵۰۰۰ با استفاده از مشاهدات زمانی ارزیابی گردید. این شبکه با تعداد ۶۰۰۰ نод دارای پیچیدگی مناسبی جهت ارزیابی می‌باشد. الگوریتمهای موردنظر در سه حالت یک به یک (یک مبدأ و یک مقصد) یک به چند و چند به چند اجرایشده و مدت زمانهای اجرایی هر یک از آنها در شرایط یکسان اندازه گیری شد. نتایج ارزیابی در جدول (۱-۵) آورده شده است.

جدول(۱): نتایج ارزیابی زمانی الگوریتمهای دایسترا و زنیک

الگوریتم	مدت زمان اجرای حسب ثالثیه
زنیک	یک به یک
دایسترا	چند به چند
زنیک	۱۴۹/۱۸
دایسترا	۱۴۵/۱۵
زنیک	۱۶۸/۱۴
دایسترا	۱۸۲/۱۲
زنیک	۲۲۴/۱۸

همانطورکه از جدول فوق مشهود است الگوریتم دایسترا در حالت یک به یک عملکرد بهینه‌تری را نسبت به الگوریتم زنیک دارد و مدت زمانی در حالت یک به چند و چند به چند عملکرد زمانی الگوریتم زنیک بهتر از الگوریتم دایسترا می‌باشد. این نتیجه نشان می‌دهد که در پیچیدگهای محاسباتی بالا الگوریتم زنیک عملکرد بهتری نسبت به دایسترا دارد. نکته قابل توجه در اجرای الگوریتم زنیک معرفی جمعیت اولیه در آن است. جمعیت اولیه باید به نحوی انتخاب گردد که نتایج نهایی همگرا شوند و الگوریتم به ثبات رسی برسد. در ارزیابی فوق جوابهای اولیه با روش سعی و خط معرفی شده‌اند.